

大阪市立大学 工学部 機械工学科
大学院 工学研究科 機械物理系専攻 システムダイナミクス領域

講師 今津篤志 博士 (工学) Lecturer. Dr. Atsushi Imadu
imadu@mech.eng.osaka-cu.(ac.jp)



研究テーマ名：

- ・視覚障がい者歩行支援システム（ロボット）に関する研究
- ・検査用有線給電ヘリコプタに関する研究

キーワード：

人間機械協調, ネットワークロボティクス, マルチコプター

高校生への一言：

今まで皆さんは、たくさんの機械をあたりまえのように使って暮らしてきたと思います。そして大学・大学院を卒業したら自分で機械を作り出す仕事をするでしょう。その間をつなぐ、実践と理論を大学で積極的に学んで欲しいと思います。

大学での担当科目：

メカトロニクス工学, ロボット運動学, コンピュータプログラミング法,
機械工学実験, 機械設計製作実習

大学院での担当科目：

大学院特別演習

所属学会：

日本機械学会, 計測自動制御学会, 日本ロボット学会, 日本設計工学会, 電気学会,
ロボットサービスイニシアチブ

1. 研究概要

運動と情報処理に注目して、いろいろなロボットを研究しています。
現在、特に力を入れているのは、以下の2つです。

検査用有線給電ヘリコプタ

長時間飛行して検査を行うために、有線で給電を行うヘリコプタです。給電ケーブルの影響をうまく打ち消して飛行します。

視覚障がい者歩行支援システム

視覚障がい者の単独歩行を補助する案内ロボットとシステムを研究しています。

2. 高校生向けに提供可能な講演テーマの例（実績も含む）

- ・研究しているロボットたちの紹介（マルチローターヘリコプタの制御の話など）
- ・「ロボットが得意なこと苦手なこと」（高校生向け出前授業）